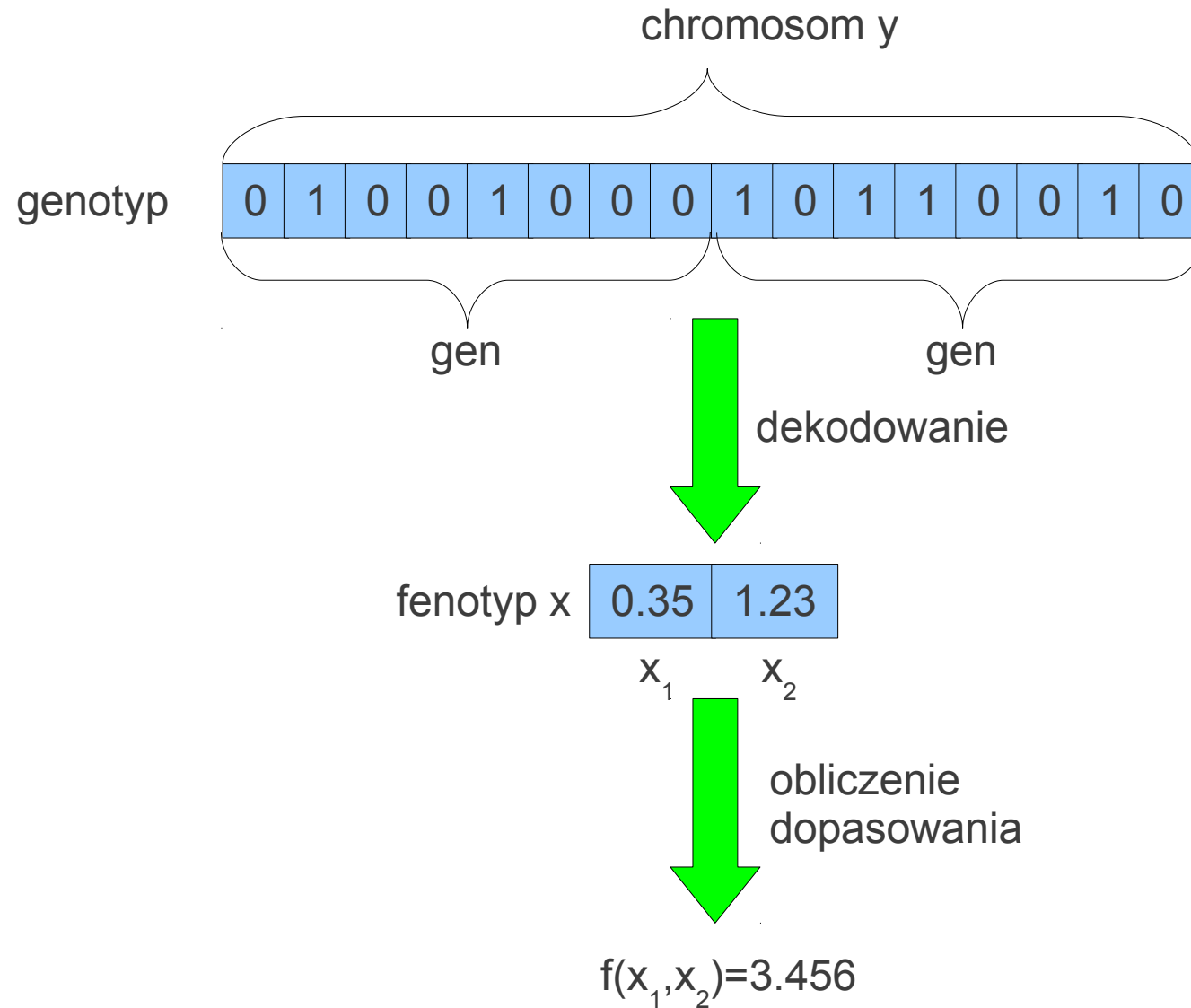


# Standardowy algorytm genetyczny

# Szybki przegląd

- Opracowany w USA w latach 70.
- Wcześni badacze:
  - John H. Holland. Autor monografii „Adaptation in Natural and Artificial Systems”, wydanej w 1975 r., (teoria schematów próbująca wyjaśnić zasadę działania algorytmu).
  - Kenneth A. de Jong, doktorant Hollanda, w swojej rozprawie doktorskiej sfinalizowanej w 1975 r. zastosował algorytmy genetyczne do optymalizacji funkcji.
  - David E. Goldberg, doktorant Hollanda, autor książki „Genetic Algorithms in Search, Optimization, and Machine Learning” wydanej w 1989 r.
- Algorytm opracowany przez Hollanda będzie nazywany przez nas Standardowym Algorytmem Genetycznym (ang. Simple Genetic Algorithm - SGA). Cechy:
  - Rozwiązania w postaci ciągów binarnych.
  - Operator krzyżowania i mutacji.
  - Selekcja proporcjonalna metodą koła ruletki.

# Osobnik w algorytmie genetycznym



# Funkcja dopasowania

- Funkcja dopasowania pełni rolę środowiska oceniając potencjalne rozwiązania problemu.
- W prostym algorytmie genetycznym funkcja dopasowania  $f(y)$  jest odwzorowaniem ze zbioru ciągów binarnych o długości  $L$  w zbiór  $R^+$  (liczb rzeczywistych dodatnich).
- W teorii optymalizacji używa się pojęcia funkcji celu. Jeżeli w zadaniu funkcja celu przyjmuje wartości dodatnie i problem polega na jej maksymalizacji, to za funkcję dopasowania można przyjąć funkcję celu (oczywiście z uwzględnieniem kodowania binarnego przez chromosomy).
- Problem 1: chcemy znaleźć maksimum pewnej funkcji celu  $g(y)$ , która przyjmuje wartości niekoniecznie dodatnie. Przekształcenie:

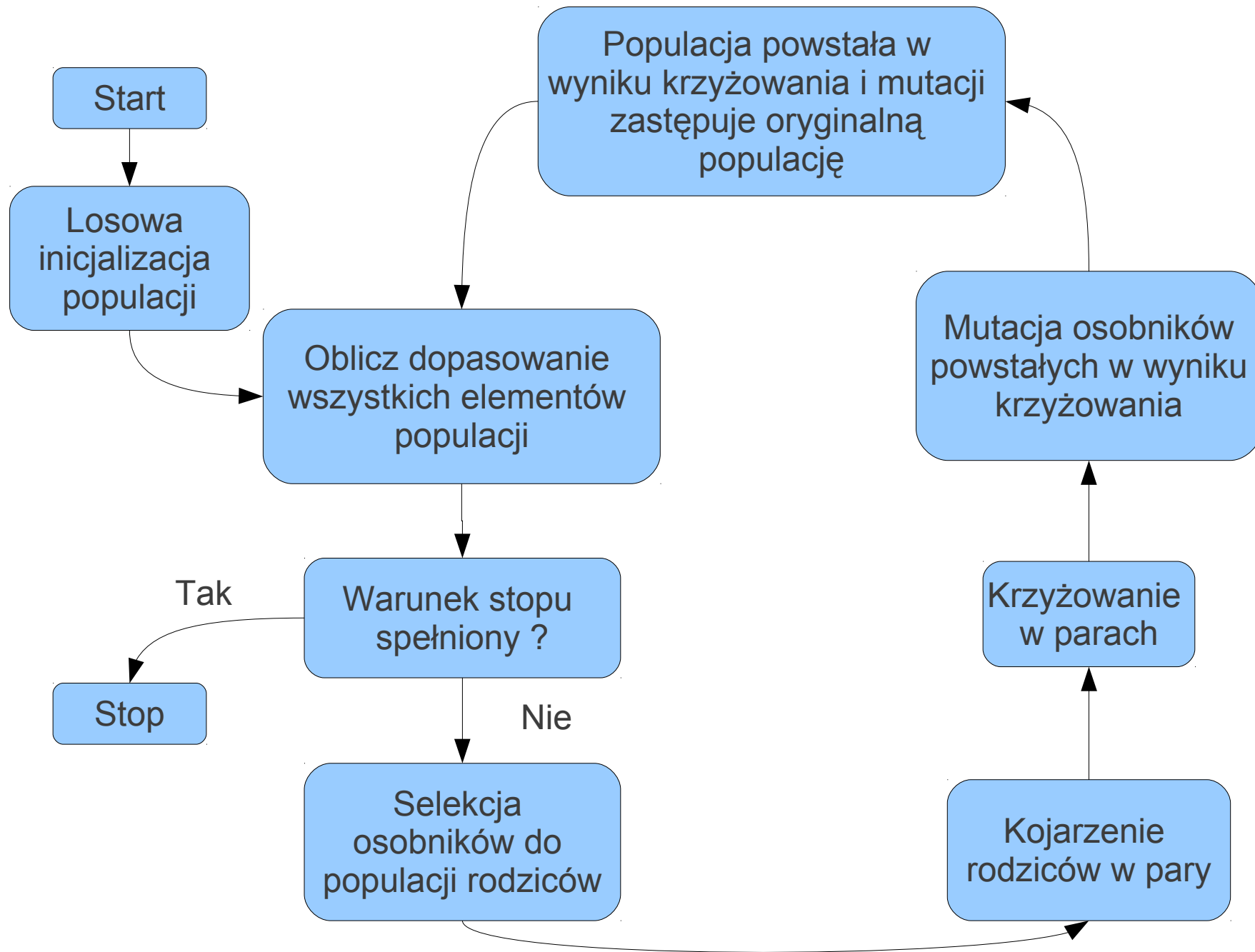
$$f(y) = g(y) + C_1$$

- Problem 2: chcemy znaleźć minimum pewnej funkcji celu  $g(y)$ . Przekształcenie:

$$f(y) = C_2 - g(y)$$

$C_1$  i  $C_2$ , to odpowiednio duże stałe dodatnie.

# Schemat blokowy algorytmu



# Standardowy algorytm genetyczny - pseudokod

```
t=0;
initialize(P0);

while( !termination_condition(Pt) ) {
    evaluate(Pt);
    Tt=selection(Pt);
    Ot=crossover(Tt);
    Qt=mutation(Ot);
    Pt+1=Qt;
    t=t+1;
}
```

- Warunek stopu: w najprostszej postaci zatrzymanie algorytmu po z góry zadanej liczbie iteracji.
- Mamy do czynienia z sukcesją z całkowitym zastępowaniem: wszyscy rodzice umierają a potomkowie otrzymani w wyniku krzyżowania i mutacji ich zastępują.

# Selekcja rodziców

- Idea: lepiej dopasowani osobnicy mają większą szansę bycia wybranym
- Selekcja proporcjonalna:  $S$  razy losujemy osobnika (**ze zwracaniem**) z oryginalnej populacji  $P^t$  do populacji rodziców  $T^t$ , przy czym prawdopodobieństwo wylosowania:  $p(y_i)$

$$p(y_i) = \frac{f(y_i)}{\sum_{i=1}^S f(y_j)}$$

- Przykład,  $S=3$ ,  $f(y_1)=3$ ,  $f(y_2)=1$ ,  $f(y_3)=2$

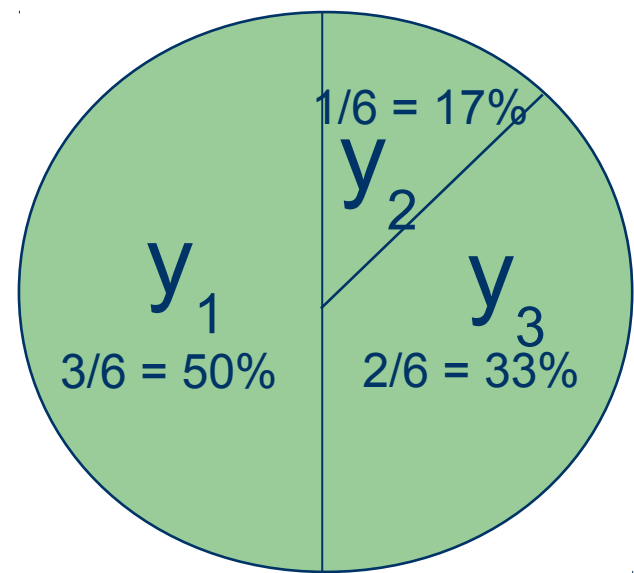
- Oczekiwana liczba kopii każdego z trzech osobników w populacji rodziców:

- $y_1 - 3 \cdot 3/6 = 1.5$

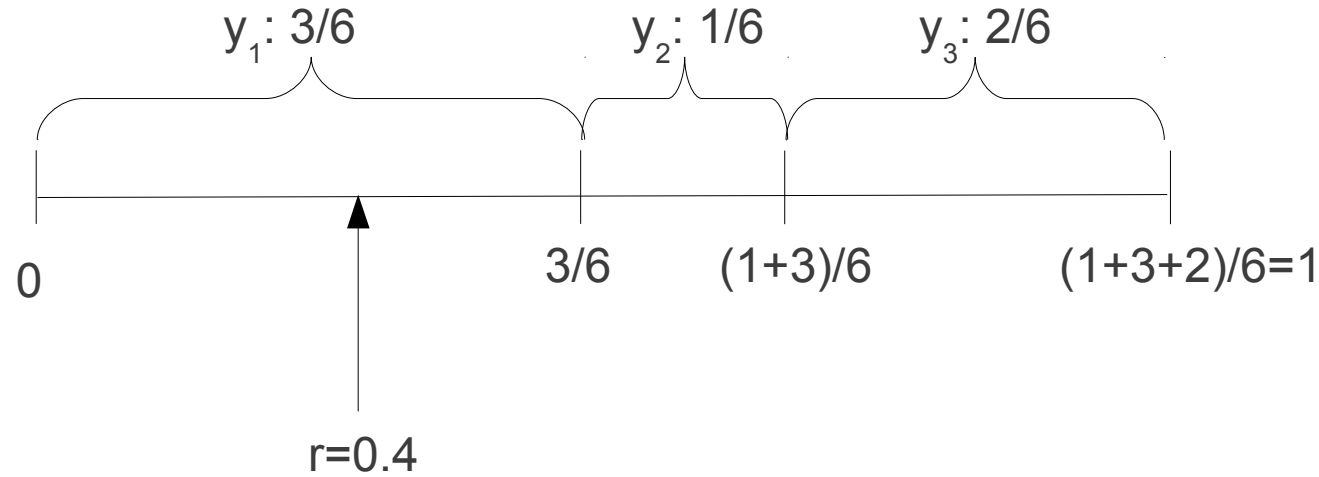
- $y_2 - 3 \cdot 1/6 = 0.5$

- $y_3 - 3 \cdot 2/6 = 1$

- Osobnik o dobrym dopasowaniu ma duże szanse wylosowania kilka razy



# Selekcja: implementacja metodą koła ruletki

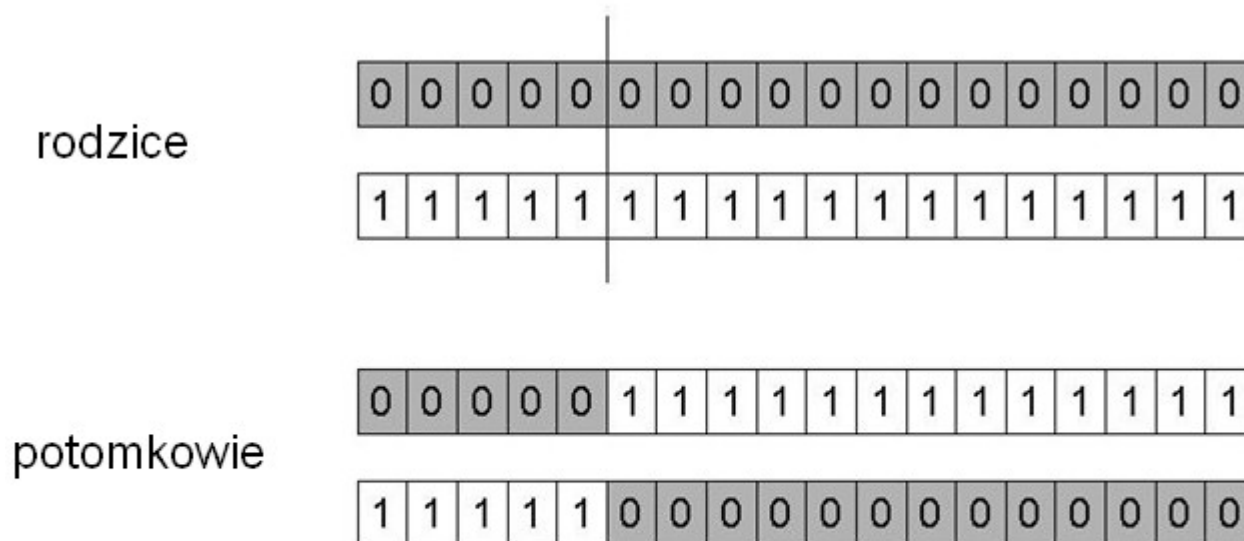


- Dla każdego  $y_i$  na przedziale  $[0, 1]$  odkładamy odcinek o długości  $p(y_i)$ .
- $S$  razy losujemy liczbę losową z rozkładu jednostajnego na przedziale  $[0, 1]$ .
- Do populacji rodziców wybieramy ten element, na którego odcinek „natrafi” wylosowana liczba losowa  $r$ .

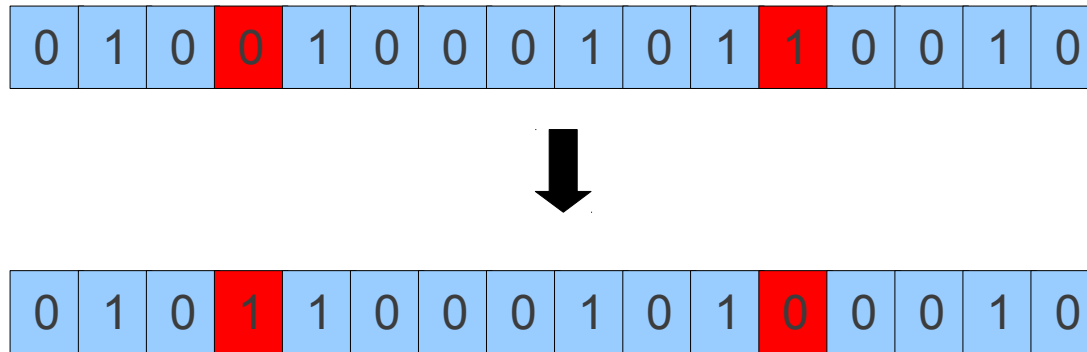


# Krzyżowanie jednopunktowe

- Operator krzyżowania jest operatorem dwuargumentowym. Przed jego zastosowaniem osobniki w populacji rodziców  $T^t$  utworzonej przez selekcję łączone są losowo w pary.
- Dla każdej pary z prawdopodobieństwem  $p_c$  ( $p_c$  jest parametrem algorytmu, typowo pomiędzy 0.6 a 1) wykonywane jest krzyżowanie:
  - Wybierz losowo punkt krzyżowania w zakresie 1,2,...,L-1.
  - Rozłącz rodziców. Potomkowie otrzymani są w wyniku wymiany fragmentów pomiędzy rodzicami.



# Mutacja



- Dla każdego elementu populacji  $O^t$  powstałej w wyniku krzyżowania skanuj wszystkie bity.
  - Dla każdego bitu z prawdopodobieństwem  $p_m$  ( $p_m$  jest parametrem algorytmu) zmień wartość na przeciwną.
  - $p_m$  jest niewielką liczbą (n.p. 0.001 lub wartość pomiędzy  $1/S$  a  $1/L$ ). Niewielką, ponieważ mutacja powinna prowadzić do niewielkich zmian w chromosomach.
- Implementacja: dla każdego bitu w każdym chromosomie losuj liczbę  $r$  z przedziału  $[0,1)$ ; Zaneguj bit, gdy  $r < p_m$

# Prosty przykład (D. E. Goldberg)

- Prymitywny problem:  $f(x)=x^2$ , gdzie  $x \in \{0,1,\dots,31\}$
- Algorytm genetyczny:
  - chromosomy 5 bitowe, kodowanie naturalne np. 01101  $\leftrightarrow$  13
  - rozmiar populacji równy 4.
  - krzyżowanie jednopunktowe + mutacja.
  - selekcja proporcjonalna.
  - Inicjalizacja losowa.
- Zostanie pokazana jedna generacja algorytmu.

## Przykład z $x^2$ : selekcja

String no.	Initial population	$x$ Value	Fitness $f(x) = x^2$	$Prob_i$	Expected count	Actual count
1	0 1 1 0 1	13	169	0.14	0.58	1
2	1 1 0 0 0	24	576	0.49	1.97	2
3	0 1 0 0 0	8	64	0.06	0.22	0
4	1 0 0 1 1	19	361	0.31	1.23	1
Sum			1170	1.00	4.00	4
Average			293	0.25	1.00	1
Max			576	0.49	1.97	2

- Osobnik nr 2 o ponadprzeciętnym dopasowaniu został wybrany dwa razy.
- Osobnik nr 3 o kiepskim dopasowaniu nie został wybrany .

## Przykład z $x^2$ : krzyżowanie

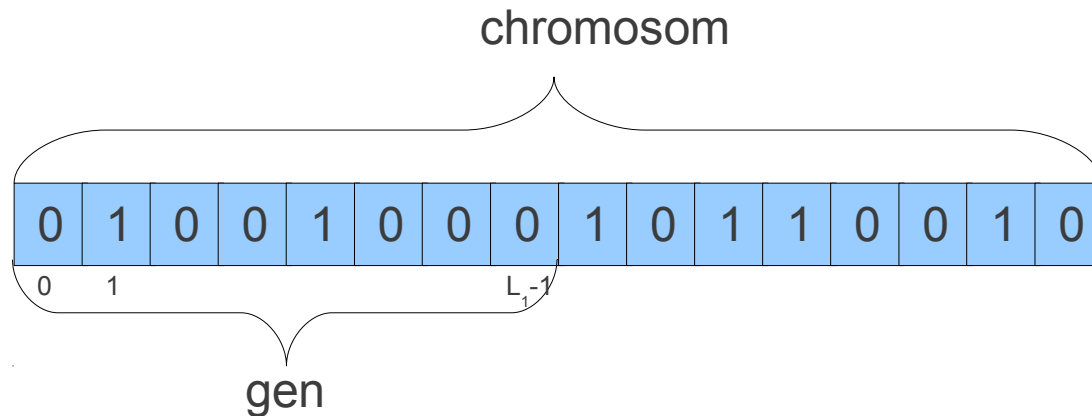
String no.	Mating pool	Crossover point	Offspring after xover	$x$ Value	Fitness $f(x) = x^2$
1	0 1 1 0   1	4	0 1 1 0 0	12	144
2	1 1 0 0   0	4	1 1 0 0 1	25	625
2	1 1   0 0 0	2	1 1 0 1 1	27	729
4	1 0   0 1 1	2	1 0 0 0 0	16	256
Sum					1754
Average					439
Max					729

## Przykład z $x^2$ : mutacja

String no.	Offspring after xover	Offspring after mutation	$x$ Value	Fitness $f(x) = x^2$
1	0 1 1 0 0	1 1 1 0 0	26	676
2	1 1 0 0 1	1 1 0 0 1	25	625
2	1 1 0 1 1	1 1 0 1 1	27	729
4	1 0 0 0 0	1 0 1 0 0	18	324
Sum				2354
Average				588.5
Max				729

- Średnie dopasowanie w populacji większe niż na początku !
- Najlepsze dopasowanie w populacji większe niż na początku !
- Czy tak musi być zawsze ?

# Kodowanie dla problemu optymalizacji funkcji zmiennych o wartościach rzeczywistych



- $L_1$  bitów poświęconych na zakodowanie zmiennej rzeczywistej  $x \in [a, b]$

- Niech  $c_i$  oznacza wartość  $i$ -tego bitu ( $i=0, 1, \dots, L_1-1$ ).

- Wtedy
$$x = a + \frac{b-a}{2^{L_1}-1} \sum_{i=1}^{L_1} c_{L_1-i} * 2^i$$

- Lub prościej, niech  $U$  będzie liczbą kodowaną przez  $L_1$  bitów w naturalnym kodzie binarnym, wtedy:

$$x = a + \frac{b-a}{2^{L_1}-1} U$$

- Tylko  $2^{L_1}$  wartości z nieskończonego przedziału  $[a, b]$  jest reprezentowanych.
- Większa liczba bitów: większa precyzja (i wolniejsze obliczenia).

# Naturalny kod binarny, a kod Gray'a

U	kod NKB	kod Gray'a
0	000	000
1	001	001
2	010	011
3	011	010
4	100	110
5	101	111
6	110	101
7	111	100

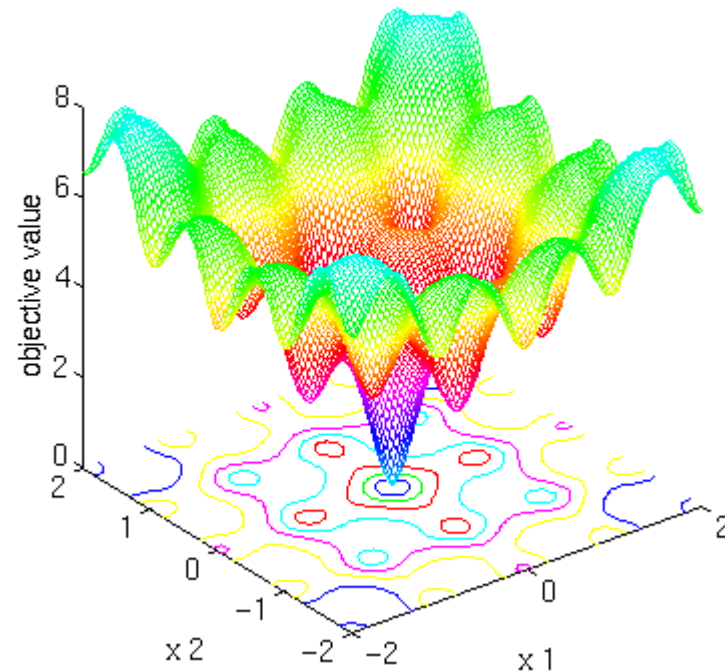
- Kod Gray'a ma ciekawą własność: przejście pomiędzy dwoma sąsiednimi liczbami wymaga zmiany tylko jednego bitu (W przypadku kodu NKB przejście  $3 \leftrightarrow 4$  wymaga zmian wszystkich 3 bitów).
- Dzięki temu niewielkie zmiany w fenotypie wymagają niewielkich zmian w genotypie.



# Optymalizacja funkcji wielu zmiennych

$$f(\bar{x}) = -c_1 \cdot \exp \left( -c_2 \cdot \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^2} \right) - \exp \left( \frac{1}{n} \cdot \sum_{i=1}^n \cos(c_3 \cdot x_i) \right) + c_1 + 1$$

$c_1 = 20, c_2 = 0.2, c_3 = 2\pi$



- Posiadając wiedzę, którą dotychczas przekazałem powinniście Państwo być w stanie zastosować algorytm SGA do optymalizacji funkcji wielu zmiennych.
- Na wykresie dwuwymiarowa funkcja Ackley'a mająca minimum  $f(0,0)=0$

# Algorytm standardowy nie jest wolny od problemów

- Algorytm był przedmiotem wielu (wczesnych) studiów zarówno eksperymentalnych jak i teoretycznych (teoria schematów, analiza przy pomocy łańcuchów Markowa)
- Krzyżowanie i mutacja działają tylko dla ciągów binarnych (ewentualnie ciągów symboli ze skończonego alfabetu)
- Reprezentacja binarna jest zbyt restrykcyjna. Dla optymalizacji funkcji zmiennych rzeczywistych lepsza by była reprezentacja zmiennopozycyjna.
  - oraz operatory krzyżowania i mutacji działające na tej reprezentacji.
- Model generacyjny sukcesji (wszyscy rodzice wymierają, potomkowie zastępują rodziców) sprawia, że najlepsze dopasowanie w populacji nie musi monotonicznie rosnać w kolejnych generacjach.
- Selekcja proporcjonalna nie jest pozbawiona wad (problem ze zbyt słabym albo zbyt silnym naporem selekcyjnym).
  - Superosobnicy we wczesnych fazach algorytmu
  - Prawie identyczne dopasowanie wszystkich osobników w populacji w późnych fazach algorytmu.

# Problem z superosobnikami

- We wczesnych fazach ewolucji w populacji może pojawić się jeden (lub kilka) osobnik o dopasowaniu drastycznie lepszym od pozostałych osobników w populacji.
- W takiej sytuacji selekcja proporcjonalna sprawi, że superosobnik otrzyma bardzo dużą liczbę kopii (liczba kopii jest równa dopasowaniu osobnika podzielonemu przez średnie dopasowanie w populacji).
- W krótkim czasie populacja zostanie zdominowana przez (niemal identycznych potomków) superosobnika i algorytm straci możliwość eksploracji przestrzeni rozwiązań.
  - Zjawisko przedwczesnej zbieżności algorytmu (ang. premature convergence)

# Słaby napór selekcyjny w późnych fazach algorytmu

- W późnych fazach algorytmu przystosowanie wszystkich osobników w populacji jest w przybliżeniu takie same.
- W takim wypadku każdy osobnik ma podobne szanse na bycie wybranym w procesie selekcji.
- Algorytm ma trudności z preferowaniem bardziej dopasowanych osobników i z dalszym ulepszeniem dopasowania.
- „Błądzenie przypadkowe wśród przeciętniaków” (D.E. Goldberg).

# Liniowe skalowanie dopasowania (ang. fitness scaling)

- Prawdopodobieństwo selekcji: 
$$p(y_i) = \frac{f(y_i)}{\sum_{j=1}^s f(y_j)}$$
- Oczekiwana liczba kopii osobnika w populacji  $T^t$  ( $S$  jest licznością populacji):

$$S * p(y_i) = \frac{S * f(y_i)}{\sum_{j=1}^s f(y_j)} = \frac{f(y_i)}{f_{AVG}},$$

gdzie  $f_{AVG}$  jest średnim przystosowaniem w populacji.

- Problem z selekcją proporcjonalną pojawia się wtedy gdy  $f_{MAX}$  (dopasowanie najlepszego osobnika w populacji) jest zbyt duże lub zbyt małe).
- Idea skalowania liniowego: Przekształcić wartości funkcji dopasowania tak aby najlepszy osobnik otrzymał zawsze stałą liczbę kopii równą  $k$ .
  - A dopasowanie przeciętnego osobnika w populacji się nie zmieniło.

# Liniowe skalowanie dopasowania (2)

- Funkcja dopasowania po przeskalowaniu:  $f'(y_i) = a * f(y_i) + b$

przy czym współczynniki a oraz b obliczamy w taki sposób że:

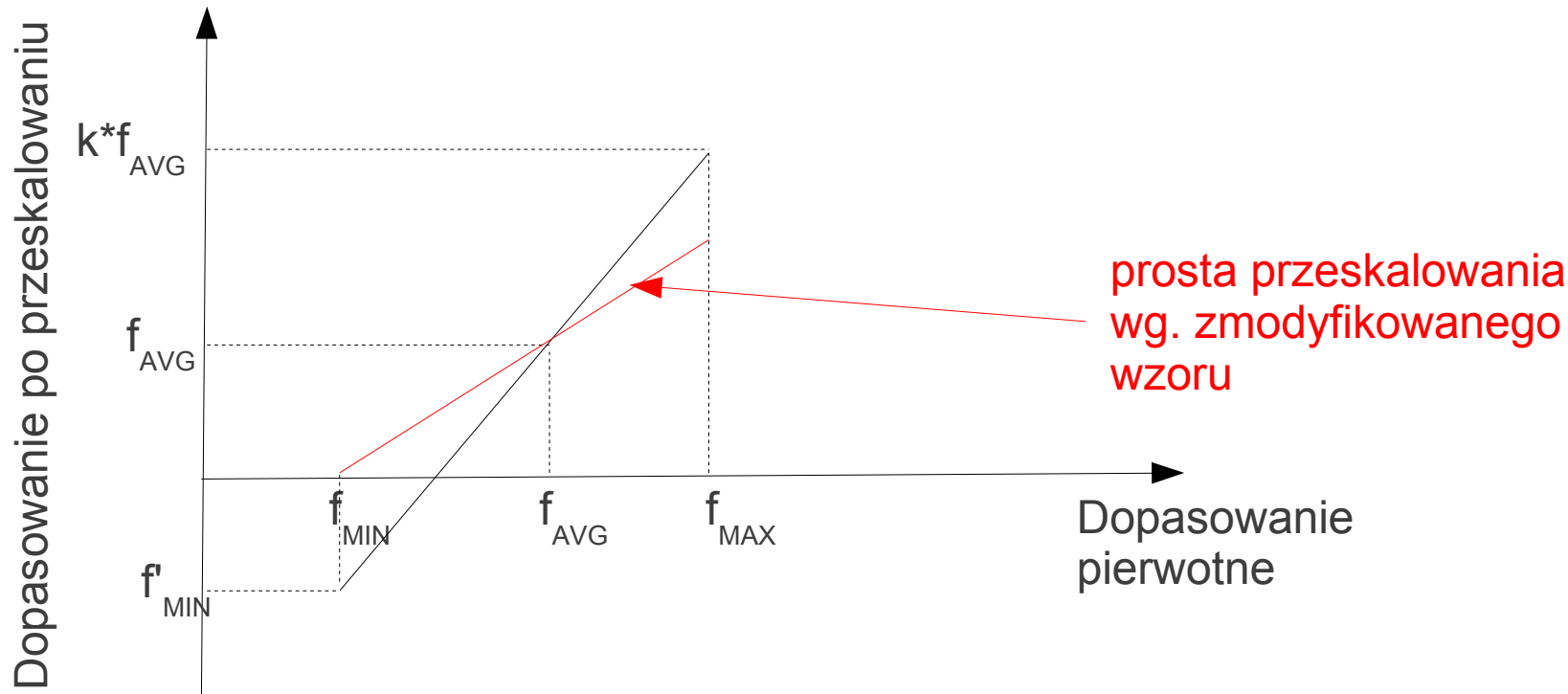
- dopasowanie osobnika przeciętnego się nie zmienia  $f_{AVG} = a * f_{AVG} + b$
- najlepszy osobnik otrzyma k kopii  $k * f_{AVG} = a * f_{MAX} + b$

przy czym dla typowych populacji (od 50 do 100 osobników) D.E. Goldberg zaleca

$k \in [1.2, 2]$  (k staje się kolejnym parametrem algorytmu)

- Rozwiązując powyższy układ równań liniowych (ze względu na niewiadome a oraz b) znajdujemy współczynniki skalowania.
  - A jak nie potrafimy rozwiązać układu równań, sięgamy do książki Goldberga i przepisujemy kod.
- Wartości dopasowania uzyskane w wyniku skalowania wykorzystane są w procesie selekcji proporcjonalnej, ale ....

# Liniowe skalowanie dopasowania - problem



- W dojrzałej populacji (dopasowanie zbliżone, z wyjątkiem kilku „degeneratów”) wyniku skalowania możemy otrzymać ujemne wartości funkcji dopasowania – nie da się zastosować selekcji proporcjonalnej.
- Wyjście (D.E. Goldberg) zastąp warunek:  $k * f_{AVG} = a * f_{MAX} + b$

przez warunek:

$$0 = a * f_{MIN} + b$$

(drugi warunek nie ulega zmianie)

# Wielokrotne losowanie przy pomocy koła ruletki - problem

- Problemem jest duża wariancja liczby kopii osobnika w populacji rodziców  $T^t$ . W rezultacie liczba kopii może dość znacznie się różnić od wartości oczekiwanej.
- Rozważmy populację o rozmiarze  $S=2$  i następujących wartościach funkcji dopasowania:

$i$	$f(y_i)$	$p(y_i)$	$S \cdot p(y_i)$
1	9	0.9	1.8
2	1	0.1	0.2

- W powyższej populacji dopasowanie osobnika  $y_1$  jest znacznie większe. Jednak możliwa jest sytuacja (jej prawdopodobieństwo wynosi  $0.1 \cdot 0.1 = 0.001$ ), że ani razu nie zostanie on wybrany do populacji rodziców  $T^t$ .
- Wyjście: lepsze algorytmy próbkowania populacji, redukujące wariancję liczby kopii osobnika np. stochastic remainder sampling (SRS - Brindle, 1981), stochastic universal sampling (SUS - Baker 1987).



# Stochastic Remainder Sampling

$i$	$f(y_i)$	$p(y_i)$	$S \cdot p(y_i)$	$\lfloor S \cdot p(y_i) \rfloor$	$S \cdot p(y_i) - \lfloor S \cdot p(y_i) \rfloor$
1	4	0.4	2	2	0
2	1	0.1	0.5	0	0.5
3	1	0.1	0.5	0	0.5
4	3	0.3	1.5	1	0.5
5	1	1	0.5	0	0.5

- Najpierw deterministycznie wybierz do populacji  $O^t$   $\lfloor S \cdot p(y_i) \rfloor$  kopii każdego z osobników.
- Następnie użyj  $S \cdot p(y_i) - \lfloor S \cdot p(y_i) \rfloor$  jako nowej wartości dopasowania przy selekcji pozostałych kopii (tak aby łączny rozmiar populacji był równy  $S$ ) metodą koła ruletki.
  - W przykładzie w tabelce osobniki  $y_2, \dots, y_5$  rywalizują o dwa pozostałe miejsca.
- Gwarancja że liczba kopii osobnika  $\geq \lfloor S \cdot p(y_i) \rfloor$
- Jeszcze lepszy algorytm SUS pozostawiam jako pracę domową.

# Zakończenie

- Dla celów Państwa projektu za algorytm standardowy będziemy uważali algorytm z:
  - próbkowaniem przy pomocy metody SRS albo SUS.
  - liniowym skalowaniem dopasowania.
  - kodowaniem Gray'a w przypadku optymalizacji funkcji zmiennych rzeczywistych.
- Następny wykład: Ulepszenia algorytmu standardowego.
  - Nowe operatory krzyżowania.
  - Nowe algorytmy selekcji.
  - Reprezentacja zmiennopozycyjna i specjalnie zaprojektowane dla niej operatory (Michalewicz, rozdz. 5).